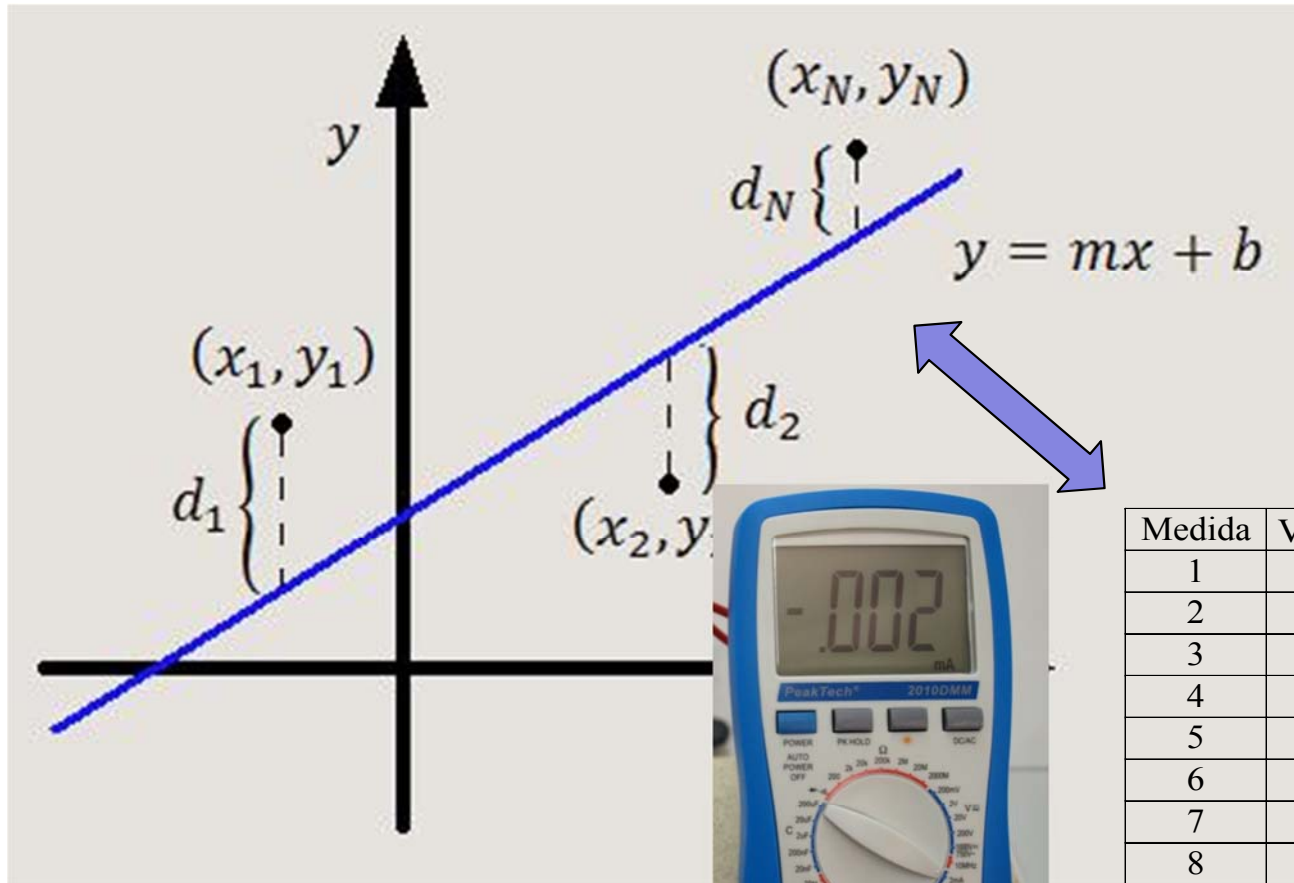


METROLOGÍA Y TEORÍA DE ERRORES



$$\Delta R = \sqrt{\left(\frac{\partial R}{\partial V}\right)^2 \Delta V^2 + \left(\frac{\partial R}{\partial I}\right)^2 \Delta I^2}$$



Medida	V ± ΔV (V)	I ± ΔI (A)	R ± ΔR (Ω)	P ± ΔP (W)
1	50 ± 5	0.40 ± 0.02	130 ± 20	20 ± 3
2	60 ± 5	0.44 ± 0.02	140 ± 20	26 ± 3
3	70 ± 5	0.48 ± 0.02	150 ± 20	34 ± 4
4	80 ± 5	0.52 ± 0.02	150 ± 20	42 ± 4
5	90 ± 5	0.56 ± 0.02	160 ± 20	50 ± 5
6	100 ± 5	0.58 ± 0.02	170 ± 20	58 ± 5
7	110 ± 5	0.62 ± 0.02	177 ± 14	68 ± 5
8	120 ± 5	0.64 ± 0.02	188 ± 14	77 ± 6
9	130 ± 5	0.66 ± 0.02	197 ± 14	86 ± 6

LA MEDIDA Y SU INCERTIDUMBRE

Medir →

Comparar la cantidad de una magnitud física con una cantidad de referencia que se toma como unidad.

Error →

El proceso de medición siempre está afectado por un error.

Incertidumbre →

Parámetro asociado al resultado de una medida que caracteriza la dispersión de los valores que razonablemente se pueden asignar a la magnitud medida.

$$\bar{x} - \Delta x \leq x \leq \bar{x} + \Delta x$$

Errores Sistemáticos →

- Instrumentales
- Personales
- Metódicos

Errores Accidentales →

Causas aleatorias o irregulares

SENSIBILIDAD
División de escala

Intervalo más pequeño de la magnitud medible con un instrumento

$$x = \bar{x} \pm \Delta x$$

Incertidumbre absoluta o error absoluto

Precisión

Exactitud

Incertidumbre y cifras significativas

Incertidumbre o error absoluto (Δx)

$$x = \bar{x} \pm \Delta x$$

Incertidumbre o error relativo (ϵ_r)

$$\epsilon_r = \frac{\Delta x}{\bar{x}}$$

Se expresa en %

Expresión de las medidas

Cifras significativas

La incertidumbre o error absoluto sólo tendrá una cifra significativa

La magnitud se expresa con tantas cifras significativas como indique su error absoluto

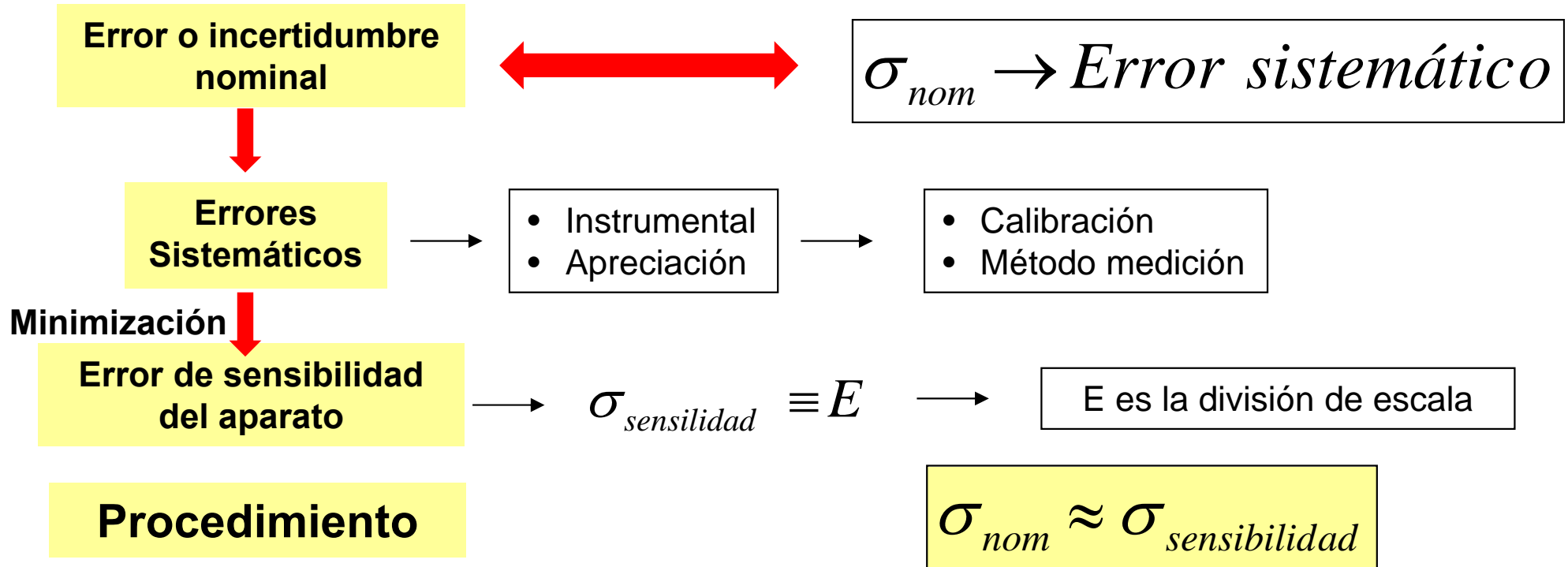
Expresión incorrecta	Expresión correcta
(5.328 ± 0.118) m	(5.33 ± 0.12) m
(8.4 ± 0.076) g	(8.40 ± 0.08) g
(6320 ± 257) s	(6300 ± 300) s
(32.3541 ± 0.17) V	(32.4 ± 0.2) V
(203.48 ± 0.4) mA	(203.5 ± 0.4) mA
(1.2038 ± 0.0103) Ω	(1.204 ± 0.010) Ω

Notación científica

$$95000 = 9,5 \cdot 10^4$$

$$6300 \pm 300 = (6.3 \pm 0.3) \cdot 10^3$$

MEDIDA DIRECTA DE UN MAGNITUD



- Inicialmente se realizan tres medidas de la magnitud física.
- Se calcula la **Dispersión** (diferencia entre valores extremos).
- Se compara la dispersión con el **error de sensibilidad**.

$D=0 \quad D \leq \sigma_{nom}$

$$\left[\begin{array}{l} \bar{x} = \frac{x_1 + x_2 + x_3}{3} \\ \Delta x = \sigma_{nom} \end{array} \right]$$

$x = \bar{x} \pm \Delta x$

MEDIDA DIRECTA DE UN MAGNITUD

$$D > \sigma_{nom}$$



$$\varepsilon_D = \frac{100D}{\bar{x}}$$

ε_D	Medidas a realizar
$\varepsilon_D < 2\%$	3
$2\% < \varepsilon_D < 8\%$	6
$8\% < \varepsilon_D < 15\%$	15
$\varepsilon_D > 15\%$	50

Incertidumbre asociada a la dispersión estadística

$$\sigma_{est} = \sigma_x = \sqrt{\frac{\sum_{i=1}^n (x_i - \bar{x})^2}{N(N-1)}}$$

Desviación estándar del promedio

Incertidumbre de una medida directa repetida N veces

$$\Delta x = \sqrt{\sigma_{est}^2 + \sigma_{nom}^2}$$



$$x = \bar{x} \pm \Delta x$$

Aplicar **factor de cobertura**



Distribución estadística

MEDIDA INDIRECTA DE UN MAGNITUD

Ley de propagación de errores o incertidumbres

$$y = f(x) \rightarrow \Delta y = \sqrt{\left(\frac{df}{dx}\right)^2 \Delta x^2}$$

$$y = f(x_1, \dots, x_n) \rightarrow \Delta y = \sqrt{\sum_{i=1}^n \left(\frac{\partial f}{\partial x_i}\right)^2 \Delta x_i^2}$$

El resultado de una medida indirecta nunca podrá tener más cifras significativas que las de la medida directa que menos tenga

Ejemplo

$$Z = m x^a y^b \rightarrow \Delta z = \sqrt{\left(\frac{\partial Z}{\partial x}\right)^2 \Delta x^2 + \left(\frac{\partial Z}{\partial y}\right)^2 \Delta y^2} \rightarrow$$

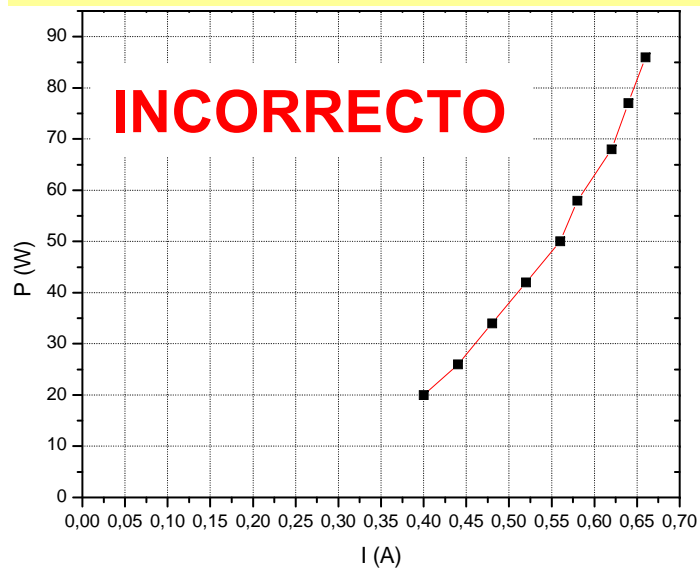
$$u_Z = \sqrt{\left(\max^{a-1} y^b\right)^2 \Delta x^2 + \left(\max^a y^{b-1}\right)^2 \Delta y^2}$$

REPRESENTACIÓN DE DATOS EXPERIMENTALES

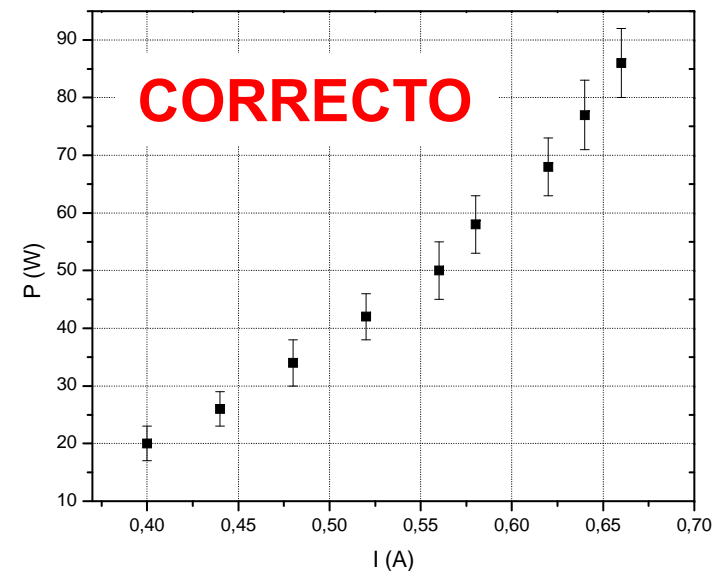
Elaboración de tablas

Medida	$V \pm \Delta V$ (V)	$I \pm \Delta I$ (A)	$R \pm \Delta R$ (Ω)	$P \pm \Delta P$ (W)
1	50 ± 5	0.40 ± 0.02	130 ± 20	20 ± 3
2	60 ± 5	0.44 ± 0.02	140 ± 20	26 ± 3
3	70 ± 5	0.48 ± 0.02	150 ± 20	34 ± 4
4	80 ± 5	0.52 ± 0.02	150 ± 20	42 ± 4
5	90 ± 5	0.56 ± 0.02	160 ± 20	50 ± 5
6	100 ± 5	0.58 ± 0.02	170 ± 20	58 ± 5
7	110 ± 5	0.62 ± 0.02	177 ± 14	68 ± 5
8	120 ± 5	0.64 ± 0.02	188 ± 14	77 ± 6
9	130 ± 5	0.66 ± 0.02	197 ± 14	86 ± 6

Representación gráfica



Relación entre magnitudes



REPRESENTACIÓN DE DATOS EXPERIMENTALES

Dependencia lineal

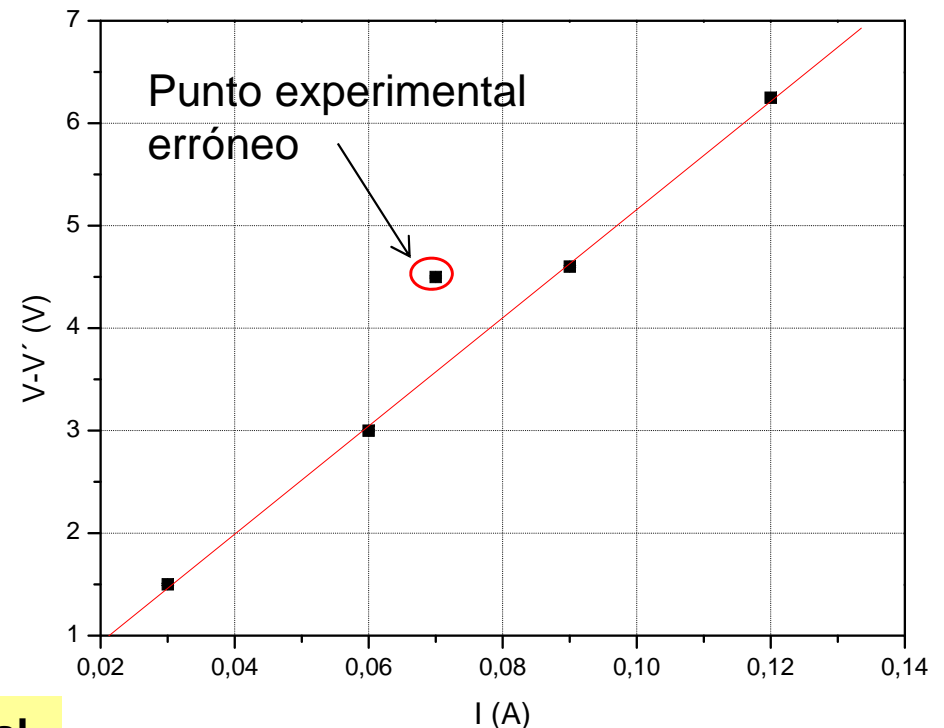
$V-V'$ (V)	I (A)
1.52 ± 0.01	0.03 ± 0.02
3.01 ± 0.01	0.06 ± 0.02
4.52 ± 0.01	0.07 ± 0.02
4.60 ± 0.01	0.09 ± 0.02
6.25 ± 0.01	0.12 ± 0.02

$$V - V' = RI$$

La ley de Ohm predice una dependencia lineal

- La variable dependiente, y , se corresponde con $V-V'$
- La variable independiente x , se corresponde con I
- El parámetro b , pendiente de la recta, tiene un significado físico: es equivalente a la resistencia eléctrica, R .

Representación gráfica



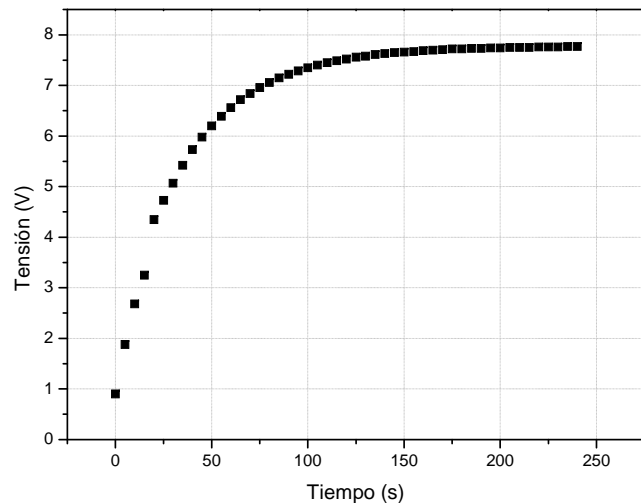
Ecuación matemática de una recta

$$y = a + bx$$

REPRESENTACIÓN DE DATOS EXPERIMENTALES

Funciones exponenciales

$$y = ma^x \rightarrow \log y = \log m + x \log a$$



Papel semilogarítmico → {

- Eje abcisas lineal
- Eje ordenada logarítmico

log y vs x → **RECTA**

$$y = mx^a \rightarrow \log y = \log m + a \log x$$

Papel logarítmico → {

- Eje abcisas logarítmico
- Eje ordenada logarítmico

log y vs log x → **RECTA**

Método cuantitativo de análisis lineal: **ajuste por mínimos cuadrados**

$$\rightarrow \boxed{y = a + bx} \rightarrow$$

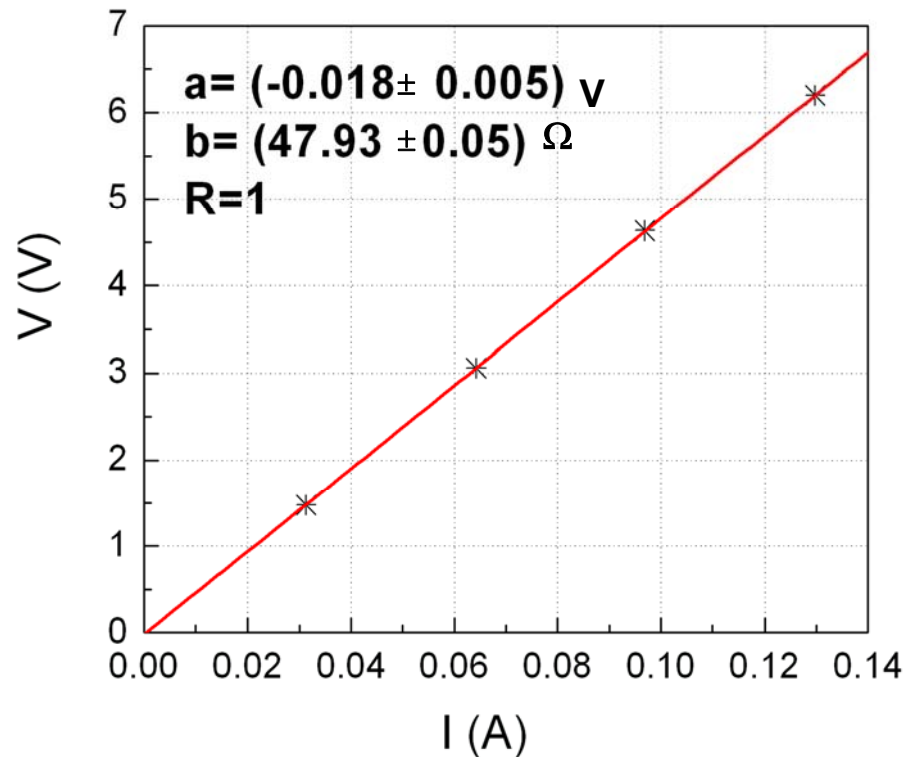
Cálculo de la **ordenada en el origen** (a) y la **pendiente de la recta** (b)

ANÁLISIS DE DATOS EXPERIMENTALES

Ajuste por mínimos cuadrados

Dependencia lineal

$$y = a + bx$$



Cálculo de la **ordenada en el origen** (a) y la **pendiente de la recta** (b)

Sentido físico de ambos parámetros

Cálculo de las magnitudes físicas y su incertidumbre

Interpretación de las experiencias

Conclusiones acerca de los resultados obtenidos en la experiencia